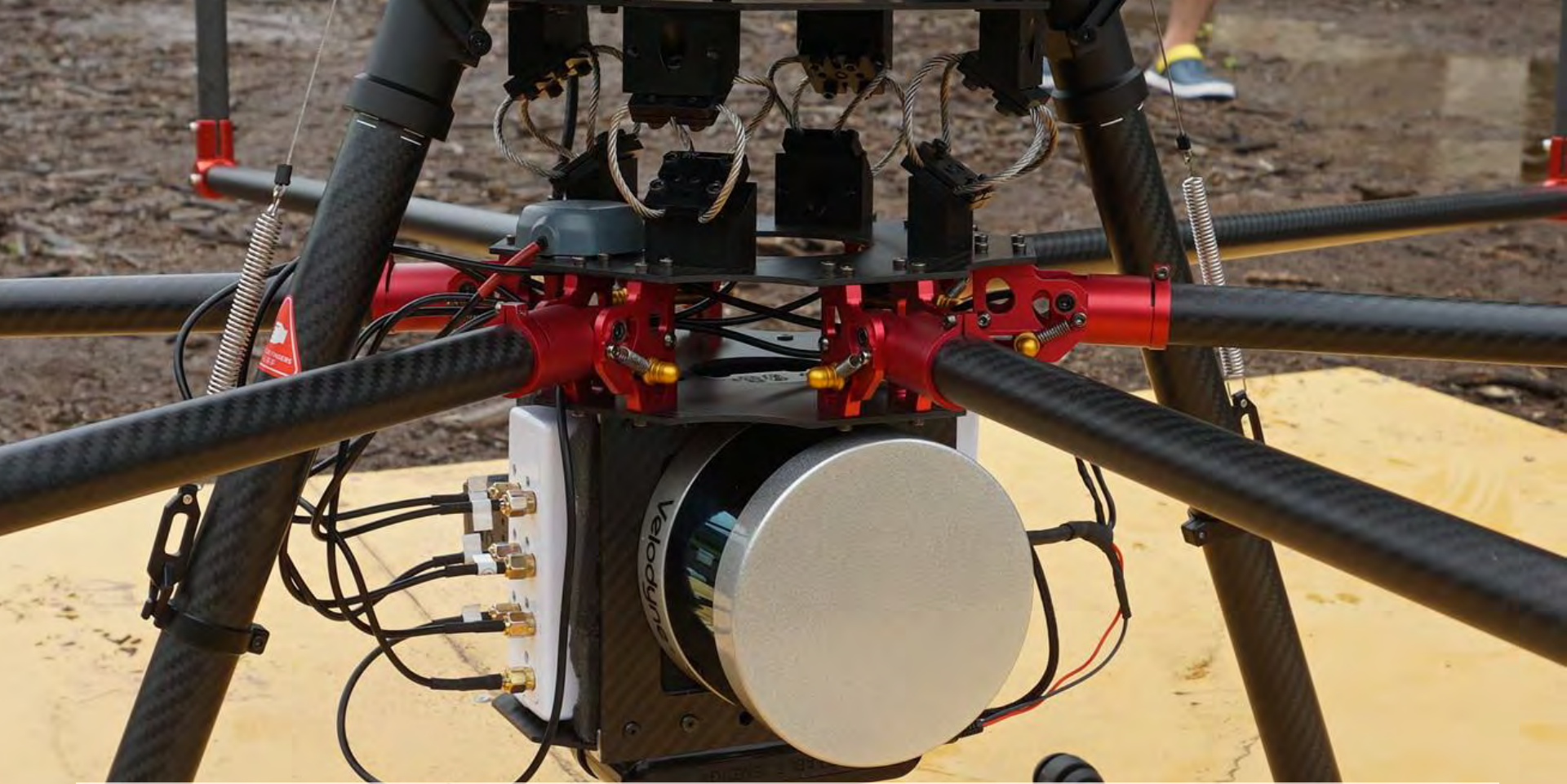


複数のGNSSとLiDARによる
災害環境のリアルタイム
三次元地図の生成
(早稲田大 鈴木 太郎)



複数のGNSSから**1cm**, **0.1°**精度で位置姿勢推定



LiDAR 複数GNSS+LiDARの一体型システム 地図の生成

リアルタイム三次元計測デモ

- これまで後処理で実施していた三次元地図生成を**ROS化**しオンボードPCで実行
- リアルタイム処理に向けた低負荷位置姿勢推定アルゴリズム開発



ホバリング
+ 旋回

映像伝送
2.4GHz

三次元地図映像

920MHz



自律飛行
コマンド

